

# Matemáticas Especiales II

## Clase 1

### Métodos Elementales de de Resolución

Octavio Miloni

Facultad de Cs. Astronómicas y Geofísicas - Universidad Nacional de La Plata

# Definiciones Previas y Métodos Elementales de de Resolución de Ecuaciones Diferenciales

- Definiciones
- Variables Separables
- Ecuación Lineal
- Ecuaciones Exactas
- Factor Integrante
- Ecuaciones Homogéneas

# Definiciones Previas

- **Ecuación Diferencial:** Una ecuación diferencial es una ecuación que involucra a una función (incógnita) y sus derivadas.
- **Solución:** Una función se dice que es solución si al sustituirla en la ecuación diferencial produce una identidad.
- **Ecuación Diferencial Ordinaria:** Cuando la función depende de una sola variable independiente, se dice que la ecuación diferencial es *ordinaria*.
- **Ecuación Diferencial Parcial:** Si la ecuación involucra derivadas parciales de una función incógnita de varias variables, la ecuación diferencial se denomina *ecuación diferencial parcial*.
- **Orden de la Ecuación Diferencial:** El *orden* de la ecuación diferencial está asociado a la mayor derivada que aparece en la ecuación.
- **Grado de la Ecuación Diferencial Ordinaria:** El grado de una ecuación diferencial es la mayor potencia con la que aparece tanto la función incógnita como sus derivadas.

# Variables Separables

**Definición** de Ecuación Separable. Un ecuación diferencial

$$\frac{dx}{dt} = f(x, t)$$

se denomina separable si puede escribirse como

$$\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$$

## Casos Particulares

- Si

$$\frac{dx}{dt} = f(x) \quad \text{de dice que la ecuación es } \mathbf{\text{ecuación autónoma}}$$

- Si

$$\frac{dx}{dt} = g(t) \quad \text{de dice que la ecuación es una } \mathbf{\text{integración trivial}}$$

# Variables Separables. Método de Resolución

Dada la ecuación separable,

$$\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$$

podemos reescribirla como

$$\frac{1}{f_1(x)} \frac{dx}{dt} = f_2(t)$$

Ahora, notemos que

$$\frac{1}{f_1(x)} \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt} [F_1(x(t))] \quad \rightarrow \quad F(x(t)) = \int f_2(t) dt + C$$

Ahora, como  $\frac{1}{f_1(x)} = \frac{d}{dx} [F(x)]$  entonces,  $F(x) = \int \frac{1}{f_1(x)} dx$  con lo que podemos resolver la ecuación

$$\int \frac{1}{f_1(x)} dx = \int f_2(t) dt + C \quad \text{resolviendo tenemos} \quad x(t)$$

# Variables Separables. Resolución "Non Sancta" y Ejemplos

## Resolución "Non Sancta"

Dada la ecuación separable,  $\frac{dx}{dt} = f_1(x) f_2(t)$  si consideramos  $\frac{dx}{dt}$  como un cociente (no lo es!) podríamos escribir

$$\frac{1}{f_1(x)} dx = f_2(t) dt \quad \rightarrow \quad \int \frac{1}{f_1(x)} dx = \int f_2(t) dt + C \rightarrow x(t)$$

————— 0 —————

## Ejemplos Resolver las siguientes ecuaciones separables

•

$$\frac{dx}{dt} = \frac{x}{1+t}$$

•

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{y} \quad y(4) = -3 \quad \text{No siempre es } x(t)$$

•

$$\frac{dx}{dt} = x^2 - 4$$

**Pérdida de Solución! (conversar)**

**Definición.** Decimos que la ecuación es lineal si la podemos escribir como

$$\frac{dx}{dt} = a(t)x + b(t)$$

- Caso homogéneo:  $b(t) = 0$ . Es a variable separable y la solución general se puede escribir como  $x_h(t) = C e^{\int a(t) dt}$ ,  $C = \text{Constante}$
- Caso no-homogéneo.

Idea: Aprovechar la solución de la homogénea, pero con  $C = C(t)$  :

Entonces, se propone  $x(t) = C(t)e^{\int a(t) dt}$ . Imponiendo que se satisfaga la ecuación diferencial, tenemos que  $C(t)$  debe satisfacer

$$C(t) = \int b(t) e^{-\int a(t) dt} + K$$

lo que implica que la solución es **dada como en fórmula!**

$$x(t) = \left\{ \int b(t) e^{-\int a(t) dt} + K \right\} e^{\int a(t) dt}$$

# Ecuaciones Exactas

Si  $\varphi(x, t)$  es diferenciable en un entorno de un punto  $(x_0, t_0)$  además  $\varphi(x, t) = c$  podemos asumir (si  $\frac{\partial \varphi}{\partial x} \neq 0$ ) que define implícitamente  $x$  como función de  $t$  tenemos

$$\frac{d}{dt} [\varphi(x, t)] = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t} = 0$$

En términos de la diferencial de la función se puede escribir

$$\frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x} dx + \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t} dt = 0$$

Inversamente, si tenemos una ecuación diferencial escrita en la forma

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

Si existe una función  $\varphi(x, t)$  tal que

$$M(x, t) = \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial x}, \quad N(x, t) = \frac{\partial \varphi(x, t)}{\partial t}$$

entonces, existen curvas integrales

$$\varphi(x, t) = c$$



**Teorema.** *Dada la ecuación diferencial*

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

*donde las funciones  $M$ ,  $N$ ,  $\partial M$ ,  $\partial N$  son continuas en un determinado dominio simplemente conexo, y además*

$$\frac{\partial M(x, t)}{\partial t} = \frac{\partial N(x, t)}{\partial x}$$

*existe una curva integral definida a través de*

$$\varphi(x, t) = c$$

La demostración se basa en las condiciones necesarias para la diferenciabilidad

La construcción de la función  $\varphi(x, t)$  se obtiene directamente con la técnica de obtención de función potencial.

# Factor Integrante

Para el caso en que la ecuación diferencial

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

no sea exacta, se busca una función  $\mu(x, t)$  de manera tal que la ecuación

$$\mu(x, t) M(x, t) dx + \mu(x, t) N(x, t) dt = 0$$

lo sea

La función  $\mu(x, t)$  es denominada *factor integrante* y se obtiene a partir de imponer la condición

$$\frac{\partial[\mu(x, t) M(x, t)]}{\partial t} = \frac{\partial[\mu(x, t) N(x, t)]}{\partial x}$$

# Factor Integrante. Determinación

Si la ecuación no es exacta y proponemos un factor integrante nos encontramos que debe satisfacerse

$$\frac{\partial \mu(x, t)}{\partial x} N(x, t) - \frac{\partial \mu(x, t)}{\partial t} M(x, t) = \mu(x, t) \left[ \frac{\partial M(x, t)}{\partial t} - \frac{\partial N(x, t)}{\partial x} \right]$$

Ecuación diferencial parcial para  $\mu(x, t)$ ! Estamos peor!

Propuesta: Asumir que  $\mu(x, t)$  depende de una sola variable

- $\mu = \mu(x)$  tenemos para  $\mu$  la ecuación diferencial

$$\frac{d\mu(x)}{dx} = \underbrace{\left[ \frac{\frac{\partial M(x, t)}{\partial t} - \frac{\partial N(x, t)}{\partial x}}{N(x, t)} \right]}_{\text{debe ser sólo función de } x!!} \mu(x)$$

- $\mu = \mu(t)$  tenemos para  $\mu$  la ecuación diferencial

$$\frac{d\mu(t)}{dt} = \underbrace{\left[ \frac{\frac{\partial N(x, t)}{\partial x} - \frac{\partial M(x, t)}{\partial t}}{M(x, t)} \right]}_{\text{debe ser sólo función de } t!!} \mu(t)$$

# Ecuaciones Homogéneas

**Definición.** Decimos que una función  $f(x, t)$  es homogénea de grado  $n$  si y sólo si

$$f(\lambda x, \lambda t) = \lambda^n f(x, t)$$

**Definición.** Decimos que una ecuación diferencial

$$M(x, t) dx + N(x, t) dt = 0$$

es homogénea de grado  $n$  si y sólo si las funciones  $M(x, t)$  y  $N(x, t)$  lo son

Podemos notar que  $x = x \cdot 1$  y  $t = x \frac{t}{x}$ . Si cambiamos la variable  $u = \frac{t}{x}$  tendremos que  $t = ux$  con lo que

$$dt = u dx + x du$$

Si la ecuación dif. es homogénea e introducimos el cambio de variables la ecuación diferencial se transforma en

$$\frac{1}{x} dx + \frac{N(1, u)}{M(1, u) + u N(1, u)} du = 0 \quad \text{variables separables}$$

# Bibliografía Utilizada y Recomendada

- Zill, Dennis G. & Cullen, Michael R. *Matemáticas Avanzadas para Ingeniería, Vol. I Ecuaciones Diferenciales* Ed. Mc Graw Hill (2006)
- Boyce, William E. & Di Prima, Richard C. *Ecuaciones Diferenciales y Problemas de Valores en la Frontera*, 3 Edición, Ed. Limusa Noriega (1978)
- Coddington, Earl A. *Introducción a las Ecuaciones Diferenciales Ordinarias*, Ed. C.E.C.S.A (1968)